

Kursus 02402/02323 Introducerende Statistik

Forelæsning 9: Multipel lineær regression

Per Bruun Brockhoff

DTU Compute, Statistik og Dataanalyse

Bygning 324, Rum 220

Danmarks Tekniske Universitet

2800 Lyngby – Danmark

e-mail: perbb@dtu.dk

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Eksempel: Ozon koncentration

Vi har givet et sæt af sammenhængende målinger af: ozon koncentration (ppb), temperatur, solindstråling og vindhastighed:

	ozone	radiation	wind	temperature	month	day
	41	190	7.4	67	5	1
	36	118	8.0	72	5	2
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮		
	18	131	8.0	76	9	29
	20	223	11.5	68	9	30

Eksempel: Ozon koncentration

```
## Se info om data
?airquality
## Indlæs data
Air <- airquality
## Fjern rækker hvor der er mindst en NA værdi
Air <- Air[!apply(is.na(Air), 1, any), ]
## Fjern en outlier
Air <- Air[-which(Air$Ozone == 1), ]

## Se lige på empirisk tæthedsfunktion
hist(Air$Ozone, probability=TRUE, xlab="Ozon", main="")
## Koncentrationer er positive og meget højre-skæv fordeling, derfor log transformer
Air$logOzone <- log(Air$Ozone)
## Bedre epdf?
hist(Air$logOzone, probability=TRUE, xlab="log Ozon", main="")

## Lav en tid (R tidsklasse, se ?POSIXct)
Air$t <- ISOdate(1973, Air$Month, Air$Day)
Air <- Air[, c(7,4,3,2,8)]
## Nye navne på kolonnerne
names(Air) <- c("logOzone", "temperature", "wind", "radiation", "t")

## Hvad er der i Air?
str(Air)
Air
head(Air)
tail(Air)

## Typisk vil man starte med et pairs plot
pairs(Air, panel = panel.smooth, main = "airquality data")
```

Eksempel: Ozonkoncentration

- Lad os se på sammenhængen mellem log ozon koncentrationen og temperaturen
- Brug en *simpel lineær regressionsmodel*

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \varepsilon_i \quad , \quad \varepsilon_i \sim N(0, \sigma^2) \text{ og i.i.d.}$$

hvor

- Y_i er log ozonkoncentrationen for måling i
- x_i er temperaturen ved måling i

Fit simpel lineær regressions model i R

```

## Start med at sige at vi har 20 målinger
Air <- Air[1:20,]

## Se på sammenhængen mellem log(ozon) og temperatur
plot(Air$temperature, Air$logOzone, xlab="Temperatur", ylab="Ozon")

## Korrelation
cor(Air$logOzone, Air$temperature)

## Fit simpel lineær regressions model
summary(lm(logOzone ~ temperature, data=Air))

## Tilføj en vektor med tilfældige værdier, er der
## signifikant lineær sammenhæng?
Air$noise <- rnorm(nrow(Air))
plot(Air$logOzone, Air$noise, xlab="Noise", ylab="Ozon")
cor(Air$logOzone, Air$noise)
summary(lm(logOzone ~ noise, data=Air))

```

Simpel lineær regressionsmodel til de to andre

Vi kan også lave en simpel lineær regressionsmodel med de to andre

```
## Simple lineær regressionsmodel med vindhastigheden
plot(Air$logOzone, Air$wind, xlab="Ozon", ylab="Vindhastighed")
cor(Air$logOzone, Air$wind)
summary(lm(logOzone ~ wind, data=Air))

## Simple lineær regressionsmodel med indstrålingen
plot(Air$logOzone, Air$radiation, xlab="Ozon", ylab="Indstråling")
cor(Air$logOzone, Air$radiation)
summary(lm(logOzone ~ radiation, data=Air))
```


Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression**
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Multipel lineær regression

- Y er den *afhængige variabel* (dependent variable)
- Vi er interesseret i at modellere Y 's afhængighed af de *forklarende eller uafhængige variabler* (explanatory eller independent variables) x_1, x_2, \dots, x_p
- Vi undersøger en *lineær sammenhæng* mellem Y og x_1, x_2, \dots, x_p , ved en regressionsmodel på formen

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{1,i} + \dots + \beta_p x_{p,i} + \varepsilon_i \quad , \quad \varepsilon_i \sim N(0, \sigma^2) \text{ og i.i.d.}$$

- Y_i og ε_i er stokastiske variabler og $x_{j,i}$ er variabler

Mindste kvadraters metode (least squares)

- Residualerne findes ved at prædiktionen

$$\hat{y}_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_{i,1} + \cdots + \hat{\beta}_p x_{i,p}$$

indsættes

$$y_i = \hat{y}_i + e_i$$

"observation = prædiktion + residual"

og trækkes fra

$$e_i = y_i - \hat{y}_i$$

"residual = observation – prædiktion"

Mindste kvadraters metode (least squares)

- Ved det bedste estimat for $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p$ forstås de værdier $(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1, \dots, \hat{\beta}_p)$ der minimerer residual sum of squares (RSS)

$$\sum_{i=1}^n e_i^2 = \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$$

- og estimatet for afvigelsesernes (ε_i) standard afvigelse er

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n - (p + 1)} \sum_{i=1}^n e_i^2$$

- Find og læs sektion med Theorem 6.2

Mindste kvadraters metode

$\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1, \dots, \hat{\beta}_p$ findes ved at løse de såkaldte normalligninger, der for $p = 2$ er givet ved

$$\sum_{i=1}^n y_i = n\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^n x_{i,1} + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^n x_{i,2}$$

$$\sum_{i=1}^n x_{i,1}y_i = \hat{\beta}_0 \sum_{i=1}^n x_{i,1} + \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^n x_{i,1}^2 + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^n x_{i,1}x_{i,2}$$

$$\sum_{i=1}^n x_{i,2}y_i = \hat{\beta}_0 \sum_{i=1}^n x_{i,2} + \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^n x_{i,1}x_{i,2} + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^n x_{i,2}^2$$

Man skal gange nogle matricer sammen.

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse**
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Udvid modellen (forward selection)

- Ikke beskrevet i eNoten
- Start med *mindste model* med den mest signifikante (mest forklarende) variabel
- Udvid modellen med de andre forklarende variabler (inputs) en ad gangen
- Stop når der ikke er flere signifikante udvidelser

```
## Forward selection:  
## Tilføj vind til modellen  
summary(lm(logOzone ~ temperature + wind, data=Air))  
## Tilføj indstråling til modellen  
summary(lm(logOzone ~ temperature + wind + radiation, data=Air))
```

Formidsk modellen (model reduction eller backward selection)

- *Beskrevet i eNoten, sektion 6.5*
- Start med den fulde model
- Fjern den mest insignifikante forklarende variabler
- Stop hvis alle prm. estimater er signifikante

```
## Fit den fulde model
summary(lm(logOzone ~ temperature + wind + radiation + noise,
           data=Air))
## Fjern det mest ikke-signifikante input, er alle nu sigifikante?
summary(lm(logOzone ~ temperature + wind + radiation, data=Air))
```


Model udvælgelse

- Der er ikke noget sikker metode til at finde den bedste model!
- Det vil kræve subjektive beslutninger at udvælge en model
- Forskellige procedurer, enten forward eller backward, afhænger af forholdene
- Statistiske tests mål til at sammenligne modeller
- Her i kurset kun backward procedure beskrevet

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)**
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Residual analyse (model kontrol)

- Model kontrol: Analyser residualerne for at checke at forudsætningerne er opfyldt
- $e_i \sim N(0, \sigma^2)$ og er independent and identically distributed (i.i.d.)
- Samme som for simpel lineær model

Antagelse om normalfordelte residualer

- Lav et qq-plot (normal score plot) for at se om de ikke afviger fra at være normalfordelt

```
## Gem det udvalgte fit
fitSel <- lm(logOzone ~ temperature + wind + radiation, data=Ai

## qq-normalplot
qqnorm(fitSel$residuals)
qqline(fitSel$residuals)
```

Antagelse om identisk distribution

- Plot residualerne (e_i) mod de prædikterede (fittede) værdier (\hat{y}_i)

```
plot(fitSel$fitted.values, fitSel$residuals, xlab="Prædikteret værdi", ylab="Residualer")
```

Det ser ud som om modellen godt kan forbedres...

- Plot residualer mod de forklarende variable

```
pairs(cbind(fitSel$residuals, Air[,c("temperature", "wind",  
"radiation")])), panel = panel.smooth)
```

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet**
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet

Kurvelineær (Curvilinear)

Hvis vi ønsker at estimere en model af typen

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \beta_2 x_i^2 + \epsilon_i$$

kan vi benytte multipel lineær regression i modellen

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i,1} + \beta_2 x_{i,2} + \epsilon_i$$

hvor

- $x_{i,1} = x_i$
- $x_{i,2} = x_i^2$

og benytte samme metoder som ved multipel lineær regression.

Udvid ozon modellen med passende kurvelineær regression

```

## Lav den kvadrerede vind
Air$windSq <- Air$wind^2
## Tilføj den til modellen
fitWindSq <- lm(logOzone ~ temperature + wind + windSq + radiation, data=Air)
summary(fitWindSq)

## Gør tilsvarende for temperatur
Air$temperatureSq <- Air$temperature^2
## Tilføj
fitTemperatureSq <- lm(logOzone ~ temperature + temperatureSq + wind + radiation, data=Air)
summary(fitTemperatureSq)

## Gør tilsvarende for indstråling
Air$radiationSq <- Air$radiation^2
## Tilføj
fitRadiationSq <- lm(logOzone ~ temperature + wind + radiation + radiationSq, data=Air)
summary(fitRadiationSq)

## Hvilken en var bedst!?
summary(fitWindSq)
summary(fitTemperatureSq)

## Her kunne man prøve at udvide yderligere
fitWindSqTemperatureSq <- lm(logOzone ~ temperature + temperatureSq + wind + windSq + radiation, data=Air)
summary(fitWindSqTemperatureSq)

## Model kontrol
qqnorm(fitWindSq$residuals)
qqline(fitWindSq$residuals)
plot(fitWindSq$fitted.values, fitWindSq$residuals, pch=19)

```


Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller**
- 7 Kollinearitet

Konfidens- og prædiktionsintervaller

```

## Generer et nyt data.frame med konstant temperatur og instråling, men varierende vindhastighed
wind<-seq(1,20.3,by=0.1)
setTemperature <- 78
setRadiation <- 186
AirForPred <- data.frame(temperature=setTemperature, wind=wind, windSq=wind^2, radiation=setRadiation)

## Udregn konfidens- og prædiktionsintervaller (-bånd)
## Læg mærke til at der tilbage transformeres
CI <- predict(fitWindSq, newdata=AirForPred, interval="confidence", level=0.95)
PI <- predict(fitWindSq, newdata=AirForPred, interval="prediction", level=0.95)

## Plot them
plot(Air$wind, Air$logOzone, ylim=range(CI,PI,Air$logOzone), xlab="", ylab="")
title(xlab="vindhastighed (Mph)", ylab="ozon (ppb)", main=paste("Ved temperatur =",setTemperature, "F og indstråling =",setRadiation, "ppb"))
lines(wind, CI["fit"])
lines(wind, CI["lwr"], lty=2, col=2)
lines(wind, CI["upr"], lty=2, col=2)
lines(wind, PI["lwr"], lty=2, col=3)
lines(wind, PI["upr"], lty=2, col=3)
## legend
legend("topright", c("Prædiktion", "95% konfidensbånd", "95% prædiktionsbånd"), lty=c(1,2,2), col=1:3)

```

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet**

Kollinearitet (Colinearity)

Der er opstår problemer hvis de forklarende variable er stærkt korrelerede

```
## Generer nogle værdier til brug for MLR
n <- 100
## Første forklarende variabel en sinus
x1 <- sin(0:(n-1)/(n-1)*2*2*pi) + rnorm(n, 0, 0.1)
plot(x1, type="b")
## Den anden forklarende variabel er x1 med lidt støj
x2 <- x1 + rnorm(n, 0, 0.1)
## x1 og x2 er altså meget korrelerede
plot(x1,x2)
cor(x1,x2)
## Simuler en MLR
beta0=20; beta1=1; beta2=1; sigma=1
y <- beta0 + beta1 * x1 + beta2 * x2 + rnorm(n,0,sigma)
## Se scatter plots for y mod x1, og y mod x2
par(mfrow=c(1,2))
plot(x1,y)
plot(x2,y)
## Fit en MLR
summary(lm(y ~ x1 + x2))

## Hvis det var et eksperiment og man havde adskilt påvirkningerne i designet
x1[1:(n/2)] <- 0
x2[(n/2):n] <- 0
## Plot dem
plot(x1, type="b")
lines(x2, type="b", col="red")
## Nu meget lav korrelation
cor(x1,x2)
## Simuler MLR igen
```

Det er vigtigt hvordan man designer sit eksperiment!!

Oversigt

- 1 Warm up med lidt simpel lineær reg.
- 2 Multipel lineær regression
- 3 Model udvælgelse
- 4 Residual analyse (model kontrol)
- 5 Kurvelinearitet
- 6 Konfidens- og prædiktionsintervaller
- 7 Kollinearitet